Załącznik nr a do Uchwał y nr 247 Senatu UZ z 25.03.20226 r.

PLAN STUDIÓW II STOPNIA

Nazwa kierunku studiów: **Automatyka i robotyka**
Forma studiów: **stacjonarne**

Rekrutacja w roku akademickim 2026/27
czas trwania: 3 semestry

WYDZIAŁ Nauk Inżynieryjno-Technicznych

LP.		NAZWA PRZEDMIOTU	Liczba godzin	ECTS	Forma zal	SEMESTR 1						SEMESTR 2						SEMESTR 3					
						Forma zajęć				Forma zal	ECTS	Forma zajęć				Forma zal	ECTS	Forma zajęć				Forma zal	ECTS
						W	Ć	L	P/S			W	Ć	L	P/S			W	Ć	L	P/S		
1	Moduł przedmiotów kierunkowych i ogólnych	Metody optymalizacji	60	5	E/ZO	30		30		E/ZO	5												
2		Modelowanie i identyfikacja	60	5	E/ZO	30		30		E/ZO	5												
3		Teoria sterowania	60	5	E/ZO	30		30		E/ZO	5												
4		Układy wykonawcze automatyki	45	4	ZO/ZO	15		30		ZO/ZO	4												
5		Sensoryka i pomiary przemysłowe	45	4	ZO/ZO	15		30		ZO/ZO	4												
6		Praca przejściowa	30	3	ZO				30	ZO	3												
7		Systemy zdarzeniowe	30	3	E/ZO	15		15		E/ZO	3												
8		Język angielski/niemiecki	30	2	ZO									30		ZO	2						
9		Historia techniki	15	2	ZO													15				ZO	2
10		Zachowania człowieka w organizacji i na rynku pracy	30	3	ZO													30				ZO	3
11	Moduł Praca dyplomowa	Seminarium dyplomowe I	30	4	ZO										30	ZO	4						
12		Seminarium dyplomowe II	90	12	ZO																90	ZO	12
13		Proseminarium I	6	1	ZO				6	ZO	1												
14		Proseminarium II	15	2	ZO										15	ZO	2						
15		Proseminarium III	30	3	ZO																30	ZO	3
1	Specjalność 1 - Komputerowe systemy automatyki	Inteligentne metody sterowania	60	4	E/ZO							30		30		E/ZO	4						
2		Zaawansowane metody sterowania	60	4	E/ZO							30		30		E/ZO	4						
3		Lokalizacja i nawigacja robotów	60	4	E/ZO							30		30		E/ZO	4						
4		Automatyzacja procesów przemysłowych	45	3	ZO/ZO													15		30		ZO/ZO	3
5		Zdecentralizowane układy automatyki i robotyki	60	4	ZO/ZO													15		45		ZO/ZO	4
6		Zaawansowane systemy decyzyjne	30	3	ZO/ZO													15		15		ZO/ZO	3
7		Systemy tolerujące uszkodzenia	45	4	ZO/ZO							15		30		ZO/ZO	4						
		Wizja maszynowa w robotyce i automatyzacji	45	4	ZO/ZO/ZO							15		15	15	ZO/ZO/ZO	4						
8		Metody programowania sterowników logicznych	30	2	ZO/ZO							15		15		ZO/ZO	2						
		Rekonfigurowalne wbudowane sterowniki logiczne	30	2	ZO/ZO							15		15		ZO/ZO	2						
9		Automatyzacja systemów z odnawialnymi źródłami energii	30	2	ZO/ZO							15		15		ZO/ZO	2						
		Napędy urządzeń przemysłowych i pojazdów mechanicznych	30	2	ZO/ZO							15		15		ZO/ZO	2						
10		Sterowanie w strukturze sieci rozległej	30	2	ZO/ZO							15		15		ZO/ZO	2						
		Systemy komunikacji	30	2	ZO/ZO							15		15		ZO/ZO	2						